

# モデルチェッキング

国立情報学研究所

佐藤一郎

E-mail: ichiro@nii.ac.jp

Ichiro Satoh

## 形式的検証技術: 方法論とツール

証明支援系 (Proof Checker/Logical Framework)

- 一階・高階述語論理・型理論
- 汎用 (例えば、数学・論理体系自身)
- (全体性質の)半自動証明(演繹) + 対話的証明

状態探索系・モデル検査系 (Modal/Temporal Logic)

- 様相・時相論理(離散・連続・確率)
- 状態遷移系に特化(例:同期・分散アルゴリズム)
- 部分性質の全自動証明

Ichiro Satoh

## 時相論理 (Temporal Logic)

状態の遷移や時間の経過の観点より  
システムの性質を記述するための論理体系

線形時間時相論理

LTL (Linear Time Temporal Logic)

分岐時間時相論理

CTL (Computation Tree Logic)

$\mu$  計算 ( $\mu$ -calculus)

モデル検査

時相論理で表現された性質を  
システムが満たすかどうかを検査すること

Ichiro Satoh

## 分岐時相論理

時相論理 (CTL: Computation Tree Logic)

$\Phi ::= P$   
|  $\neg\Phi$  |  $\Phi \wedge \Phi$  |  $\Phi \vee \Phi$  |  $\Phi \supset \Phi$   
|  $AG \Phi$  |  $EG \Phi$  |  $AF \Phi$  |  $EF \Phi$   
|  $AX \Phi$  |  $EX \Phi$  |  $A[\Phi U \Phi]$  |  $E[\Phi U \Phi]$

AX p...along All paths, p holds in the neXt state

EX p...there Exists a path where p holds in the neXt state

AG p...along All paths p holds Globally

EG p...there Exists a path where p holds Globally

AF p...along All paths p holds at some state in the Future

EF p...there Exists a path where p holds at some state in the Future

A[p U q] ...along All paths, p holds Until q holds

E[p U q] ...there Exists a path where p holds Until q holds

c.f. CTL\* A  $\Phi$  and E  $\Phi$  forms are permitted.

Ichiro Satoh

## 分岐時相論理の定義(AとEを除く)

$K, s \models p$

$K, s \models \neg p \Leftrightarrow K, s \not\models p$  ではない

$K, s \models p \wedge q \Leftrightarrow K, s \models p$  かつ  $K, s \models q$

$K, s \models p \vee q \Leftrightarrow K, s \models p$  または  $K, s \models q$

$K, s \models \neg p \Leftrightarrow K, N(s) \not\models p$

$K, s \models Gp \Leftrightarrow$  任意の  $i \geq 0$  に対して  $K, N_i(s) \models p$

$K, s \models Fp \Leftrightarrow$  ある  $i \geq 0$  に対して  $K, N_i(s) \models p$

$K, s \models pUq \Leftrightarrow$  ある  $i \geq 0$  に対して

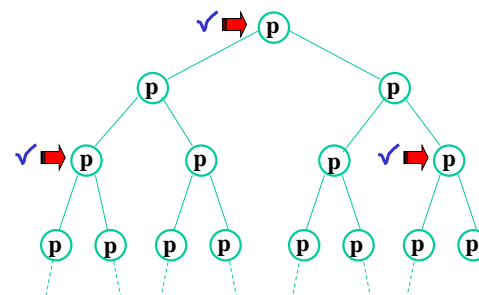
$K, N_i(s) \models p$  かつ  $0 \leq j < i$  に対して  $K, N_j(s) \models q$

ここで  $N(s)$  とは状態  $s$  に対して次の状態を  $s$  と与え、 $N_i(s)$  とは  $N$  の  $i$  回の適用を示す。

Ichiro Satoh

## 分岐時相論理の解釈

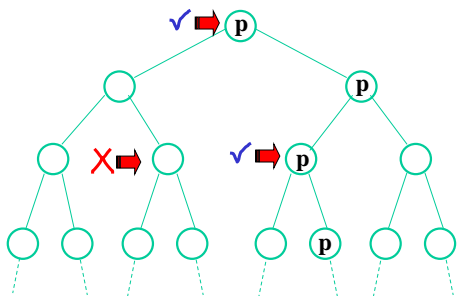
AG p



Ichiro Satoh

## 分岐時相論理の解釈

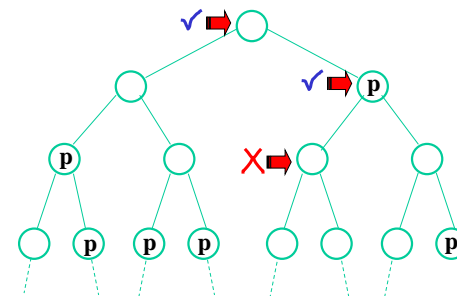
EG p



Ichiro Satoh

## 分岐時相論理の解釈

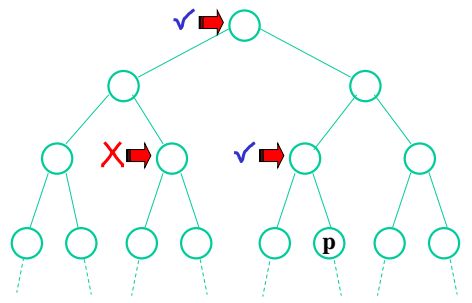
AF p



Ichiro Satoh

### 分岐時相論理の解釈

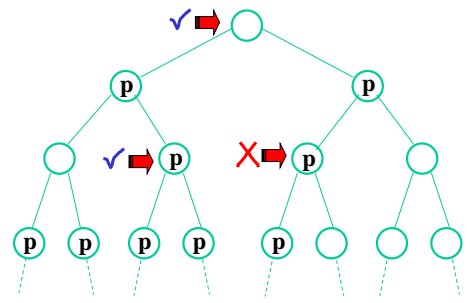
EF p



Ichiro Satoh

### 分岐時相論理の解釈

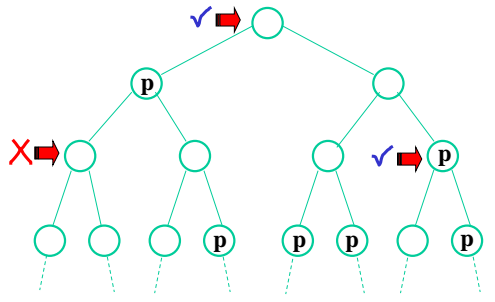
AX p



Ichiro Satoh

### 分岐時相論理の解釈

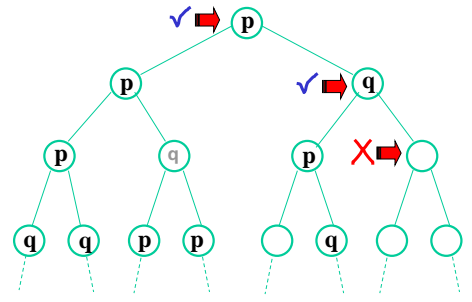
EX p



Ichiro Satoh

### 分岐時相論理の解釈

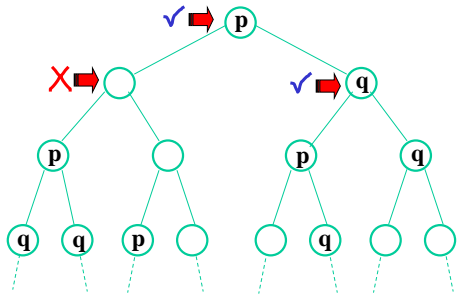
A[p U q]



Ichiro Satoh

## 分岐時相論理の解釈

$E[p \text{ U } q]$



Ichiro Satoh

## システム特性

### Safety properties:

*Nothing "bad" ever happens*  
Formalized using state invariants  
*execution never reaches a "bad" state*

### Liveness properties:

*Something "good" eventually happens*  
Formalized using temporal logic  
*special logic for describing sequences*

Ichiro Satoh

## 検証例

排他制御に要求される性質

初期状態

state  
e.g.  $NCS1 \wedge NCS2$

静的性質(Safety Property)

$AG(\text{state})$   
e.g.  $AG(\neg (CS1 \wedge CS2))$

動的性質(Liveness Property)

$AG(\text{requested} \supset AF \text{ acknowledged})$   
e.g.  $AG((TRY1 \supset AF(CS1)) \wedge AG(TRY2 \supset AF(CS2)))$

Ichiro Satoh

## 検証例

An upwards travelling elevator at the second floor does not changes its direction when it has passengers waiting to go to the fifth floor

$AG((\text{floor}=2 \wedge \text{direction}=\text{up} \wedge \text{button5pressed}) \supset A[\text{direction}=\text{up} \text{ U } \text{floor}=5])$

Ichiro Satoh

## ▶ 排他制御

```

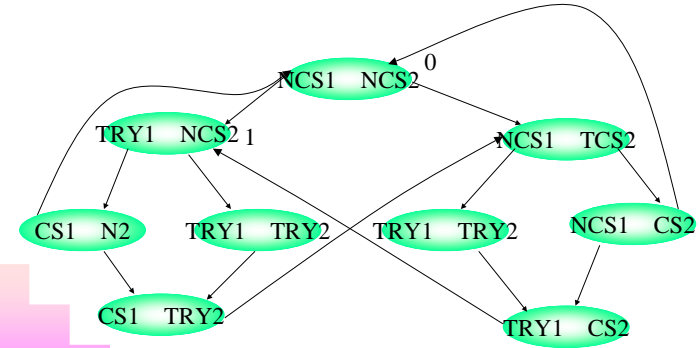
class Semaphore {
  private int count = 0;
  public Semaphore() {}
  public synchronized void P() {
    while (count == 0) {
      try {
        wait();
      } catch (InterruptedException ex) {}
    }
    count = count-1;
  }
  public synchronized void V() {
    count = count+1;
    notifyAll();
  }
}
    
```

Ichiro Satoh

## ▶ モデル

NCS: noncritical region  
 TRY: trying region  
 CS: critical region

### 相互排除制御のモデル



Ichiro Satoh

## ▶ Validate the model

- “Execute” the model to test it
  - simulate executions of the system
  - check satisfaction of safety properties along simulated executions
- Exhaustive analysis
  - generate *reachability graph* to verify safety and liveness properties
- Generate counterexamples to illustrate failures

Ichiro Satoh

## ▶ CTLによるモデルチェック

CTL は、時系列上のイベントの順番を記述する時相論理体系である。  
 初期状態からの状態遷移系列を無限木の形で表し、この無限木にどのようなpath があるかを指定する

### CTLによるモデルチェックの利点

計算コストが小さい  $O(|p|(|M|+|R|))$

ただし、 $|p|$ は判定する式 $p$ の長さ、 $|M|$ は状態数、 $|R|$ は状態遷移の数

Ichiro Satoh

## ▶ CTLによるモデルチェッキング

Used in studying behaviors of reactive systems

Typically involves three steps:

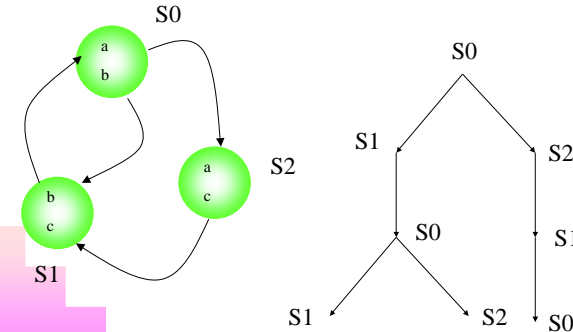
Create a finite state model (FSM) of the system design

Specify critical correctness properties

Validate the model w/r to the specifications

## ▶ モデルチェッキングの方法

モデル上の(マーカの)到達関係を調べる方法  
木構造に変換して経路を調べる方法



## ▶ 線形時相論理

$\phi ::= P \mid \neg P \mid \phi \wedge \phi \mid \phi \vee \phi \mid \phi \mid \phi \mid \phi$

$M \models P \Leftrightarrow P \in L(s_0)$

$M \models \neg P \Leftrightarrow P \notin L(s_0)$

$M \models \phi_1 \wedge \phi_2 \Leftrightarrow M \models \phi_1$  and  $M \models \phi_2$

$M \models \phi_1 \vee \phi_2 \Leftrightarrow M \models \phi_1$  or  $M \models \phi_2$

$M \models \phi \Leftrightarrow M^i \models \phi$

$M \models \phi \Leftrightarrow M^i \models \phi$  for any  $i \geq 0$

$M \models \phi \Leftrightarrow M^i \models \phi$  for some  $i \geq 0$

$M \models \phi \dashv\vdash M$  は  $\phi$  を充足する。

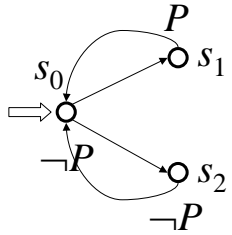
## ▶ 性質

$M \models \phi$  iff  $M \models \phi \wedge \phi$

$M \models \phi$  iff  $M \models \phi \vee \phi$

## 線形時相論理の例

例:



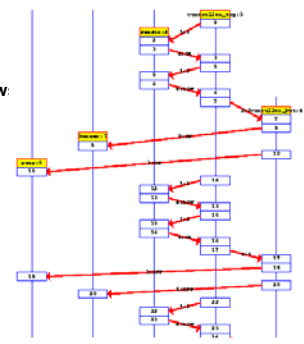
$$\begin{aligned}
 s_1, s_0, \dots & \models P \\
 s_1, s_0, \dots & \models P \\
 s_0, s_1, s_0, \dots & \models P \\
 \dots & \\
 s_0, s_2, s_0, s_2, s_0, s_1, s_0, \dots & \models P \\
 \dots & \\
 s_0, s_1, s_0, s_1, s_0, s_2, s_0, \dots & \models P
 \end{aligned}$$

Ichiro Satoh

## SPIN

SPIN automatically generates sequence diagrams to represent executions  
 random  
 guided  
 interactive

Automates tracing between system view:  
 sequence diagram  
 Promela description  
 state diagram  
 textual execution traces



Ichiro Satoh

## 時相論理の限界

公平性

- 弱公平性
- 強公平性

並列性

- (インターリーブ) 並行実行
- 並列実行

ハイブリッドシステム

- 実時間性や確率の導入
- アナログ系との融合

Ichiro Satoh

## 公平性

CTLでは時相演算子(X,U,F,G)は量化演算子(E,A)ともにも用いることから、「pが無限回成り立つ経路が存在する」を扱えない。

$E F p$  (文法上許されない)

CTL+やPLTL(命題線形時相論理)では論理式:

$G F p$  または  $p$

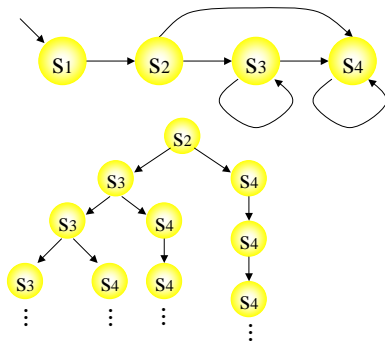
によりpが無限回成り立つことを表現可能

Ichiro Satoh

## 分岐時相論理

CTL式の真偽値

状態グラフ (state graph) 上の状態とそこから始まるパスを考える



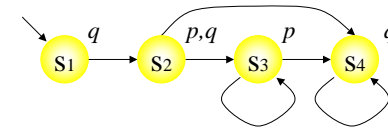
Ichiro Satoh

## 分岐時相論理の解釈

CTL式の真偽値

CTL式  $\phi$  が状態  $s$  で成立する (  $\phi$  が  $s$  で真 ):  $s \models \phi$

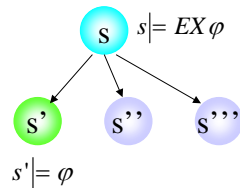
原子命題,  $\wedge$ ,  $\vee$ ,  $\neg$  (not),  $\rightarrow$ : その状態だけで真偽値が決まる



Ichiro Satoh

## 分岐時相論理の解釈

CTL式の真偽値  $s \models EX \phi \Leftrightarrow s$  のある次の状態  $s'$  で

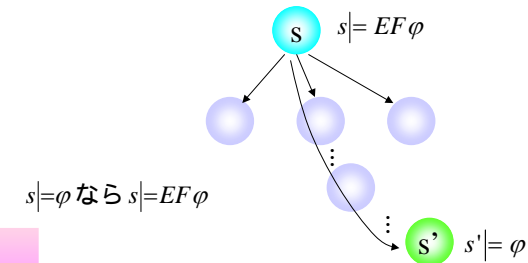


Ichiro Satoh

## 分岐時相論理の解釈

CTL式の真偽値

$s \models EF \phi \Leftrightarrow s$  から始まるあるパス中に  $s' \models \phi$  なる  $s'$  が存在



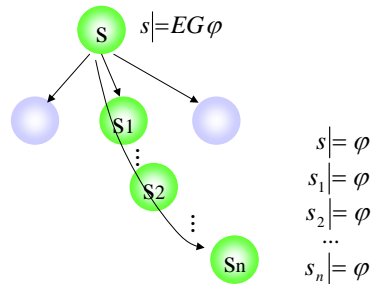
Ichiro Satoh



## 分岐時相論理の解釈

### CTL式の真偽値

$s \models EG\varphi$  から始まるあるパス中では、  
そのパス中のすべての状態  $s$  において  $s' \models \varphi$

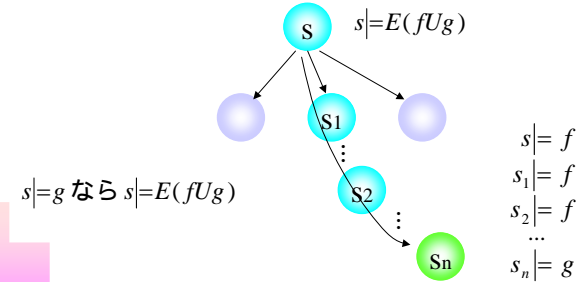


Ichiro Satoh

## 分岐時相論理の解釈

### CTL式の真偽値

$s \models E(fUg)$  から始まるあるパス中では、 $g$ が  
成り立つまで  $f$  が成り立ちつづける

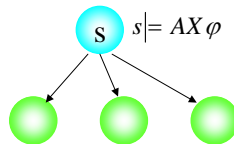


Ichiro Satoh

## 分岐時相論理の解釈

### CTL式の真偽値

$s \models AX\varphi$  のすべての次の状態  $s'$  で  $s' \models \varphi$



Ichiro Satoh

## 時相論理

時相論理とは  
状態の遷移や時間の経過の観点よりシステムの性質を記述するための  
論理体系

### 代表的形式

- 線形時間時相論理  
LTL (Linear Time Temporal Logic)
- 分岐時間時相論理  
CTL (Computation Tree Logic)  
μ計算 (μ-calculus)
- モデル検査  
時相論理で表現された性質を  
システムが満たすかどうかを検査すること

Ichiro Satoh

## 様相論理

- 可能性:    ~ は必然である            ~ は可能である
- 時間:        いつでも ~ である            ~ であるときがある
- 場所:        どこでも ~ である            あるところで ~ である
- 確実性:     ~ でなければならない        ~ かもしれない
- 信念:        ~ を知っている                ~ を信じている

$P$

$P$

Ichiro Satoh

## 様相論理

- 様相論理
- 必然性と可能性の論理
- 時相論理
- 知識と信念の論理
- 義務論理
- ダイナミック論理
- 内包論理

Ichiro Satoh

## 論理体系

古典論理 (classical logic)

命題論理  
1階述語論理 ... 導出原理, Prolog

非古典論理 (non-classical logic)

様相論理  
高階論理  
内包論理  
多ソート論理  
多値論理, fuzzy論理  
非半調論理  
etc.

Ichiro Satoh

## 様相論理式

命題変数

$P, Q, R, \dots$

, : 論理式

$\neg$             ... 「でない」  
                  ... 「かつ」  
                  ... 「または」  
                  ... 「ならば」  
                  ... 「と は同値」  
                  ... 「は必然である」  
                  ... 「は可能である」

$\equiv$   $\neg$   $\neg$   
 $\equiv$   $\neg$   $\neg$

Ichiro Satoh

## ▶ 可能世界意味論

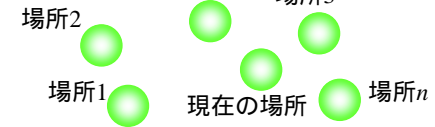
現在の場所・時刻とは別の場所・時刻における  
の真理値を考慮する

場所・時刻 ... 可能世界 (possible world)  
可能世界ごとに論理式を解釈

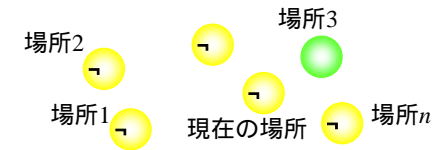
Ichiro Satoh

## ▶ 可能世界意味論

... どこでも である



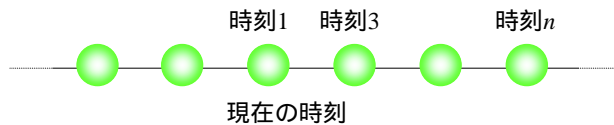
... どこかでは である



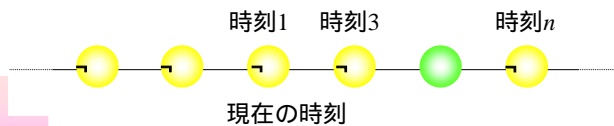
Ichiro Satoh

## ▶ 可能世界意味論

... いつでも である



... いつかは である



Ichiro Satoh